# 改良された雲マスクと雲粒子タイプ識別スキームによる水・氷雲雲

# 量の年々変動解析

片桐 秀一郎<sup>1</sup>, 佐藤 可織<sup>1</sup>, 岡本 創<sup>1</sup>, 藤川 雅大<sup>1</sup> <sup>1</sup>九州大学応用力学研究所(〒816-8580 福岡県春日市春日公園 6-1)

## Inter Annual Variability of Water and Ice Cloud Fractions from CALIPSO

Shuichiro KATAGIRI<sup>1</sup>, Kaori SATO<sup>1</sup>, Hajime OKAMOTO<sup>1</sup>, and Masahiro FUJIKAWA<sup>1</sup> <sup>1</sup>Kyushu Univ., 6-1 Kasugakouen, Kasuga, Fukuoka 816-8580

Abstract: Information of vertical cloud distribution is crucial for the study of climate change and evaluation of the General Circulation Models (GCMs). There were large varieties in the vertical distribution of low-level clouds sorted by pressure and lower tropospheric stability among the models, leading to the large uncertainties in climate prediction. Concerning the satellite observations, there are large variability of cloud properties from space-borne passive and active sensors. To overcome the issue for the identified differences among the three independent CALIPSO cloud phase products, we revisited the performance of our cloud mask scheme (KU-mask) and cloud particle type scheme (KU-type). The original KU-mask scheme tended to underestimate cloud fraction at low-level and the refined schemes introduced the treatment of cloud portions by taking into account the effect of multiple scattering in lidar signals. The refined KU-mask and KU type schemes were evaluated by the ground-based multiple scattering polarization lidar data. Global reanalysis of the CALIPSO showed that both of ice and water cloud fraction generally increased and most notable increases in low-level water clouds. Inter annual variation of cloud fraction will be presented.

Key Words: Cloud, CALIPSO

## 1. はじめに

大気大循環モデル(GCM)を用いた気候研究は 計算機資源の急速な進歩に伴い,高水平分解能に 向かい,またより詳細な雲物理過程を導入する方向 にある.しかし気候変動予測におけるGCMの比較 実験では,依然として下層雲の再現性にモデル間で 大きな差違が認められた<sup>1)2)</sup>.この事が要因とし て,気候変動予測において,雲が最大の不確定性 の要因であると認識されるようになってきた<sup>3)</sup>. このような環境下において,観測面でも,単独の 衛星ではなく,複数の衛星を同一の軌道上に配置 した衛星コンステレーション(A-train)観測網を構 築した観測が開始された.このA-trainには,広い 観測幅を持った MODerate resolution Imaging Spectroradiometer (MODIS) などの受動型センサ や, CloudSat 搭載の Cloud Profiling Radar

(CPR), そして Cloud-Aerosol Lidar and Infrared Pathfinder Satellite Observations (CALIPSO) 搭載の Cloud-Aerosol Lidar with Orthogonal Polarization

(CALIOP)といった能動型センサがある. 我々は CALIPSOと CloudSat を用いた複合雲プロダクトを 作成し各研究機関に配布してきた. CALIPSO を用 いた雲プロダクトに関しては, NASA-Langleyの標

## 準プロダクト(ST), フランスの CALIPSO-General Circulation Models-Oriented Cloud Product

(GOCCP) プロダクト<sup>4)</sup>,そして我々の KU プロ ダクトが存在するこれらの水雲,氷雲ごとにわけ た比較解析の結果,3つのプロダクトの間で違い が大きい事が判明した<sup>5)</sup>.今回、まず我々の雲マ スクプロダクト KU-mask<sup>6)</sup> とそれを用いて水雲と 氷雲に識別を行った KU-Type プロダクト<sup>7)</sup> に関し てスキームの改良を実施した.新旧スキームの検証 には,理論的な解析の他,地上で多重散乱光を取 得することで光学的に厚い雲の観測を実現した多 視野角・多重散乱偏光ライダを用いた<sup>8)</sup>.元の雲 マスクや雲粒子タイププロダクトと、改良後によ るものの違いを中心に報告する.

また、2018 年度打ち上げ予定の EarthCARE に は、ドップラー雲レーダ(CPR),高スペクトル分 解ライダ(ATLID),多波長イメージャー (MSI),広帯域放射計(BBR)の搭載が予定され ている.このうち CPR,ATLID,MSIを利用した 雲プロダクトの作成に利用する予定のアルゴリズ ムの開発を、A-trainのデータを用いて行ってい る.開発状況についても報告する.

## 2. データ

本研究では衛星搭載ライダ CALIOP のデータ CAL\_LID\_L1-ValStage1-V3-30 を用いた.また衛星 搭載雲レーダ CloudSat のデータは 2B-GEOPROF\_ GRANULE\_P\_R04 を用いた. 解析機関は 2006 年か ら 2013 年である.

#### 3. 解析手法

ライダデータの残差ノイズは、従来の20kmか ら高度を上げ 40km 付近の信号から得られる標準偏 差を元に導出し, 成層圏エアロゾルの影響を最小 化した. また, コヒーレントテストはオリジナル <sup>6)</sup>と同様に導入している.雲マスクは雲頂に関し ては,従来と同じく観測船みらいによる観測結果 をまとめたもの<sup>8)</sup>に従い, 雲とエアロゾルの判別 を行っているが、今回雲頂より下の相では減衰と 多重散乱による影響を考慮して雲域の特定を行っ ている.地表面が見えない場合は、今回初めて、 雲と判断された部分の下にある層を完全減衰領域 として特定した. 雲粒子タイプは従来の方法<sup>7)</sup>に よるが、この識別方法では雲頂より下層のレーザ 光の多重散乱の影響の考慮が不十分であった. 今 回の雲マスクスキームの改善により、検出される 下層雲の領域が増加し、そこでの粒子タイプ識別 がうまくいかない場合があった. 今回雲域下部の温 度プロファイルや周囲との連続性を考慮した修正 を行うことで、この問題に対処した.

### 4. 解析結果

従来の雲マスクスキームでは、上層雲量にはそ れほど顕著な違いはないが、下層雲を過小評価す る傾向があることが判明した. 今回の改善された スキームでは下層雲の検出頻度が増加した.ま た,完全減衰領域を考慮することにより,統計的 に処理した場合の下層雲の雲量は、下層雲で5% 程度増加した. Fig.1 に完全減衰を考慮した場合 と,考慮しなかった場合の雲量の全球解析の差を 示す. 上図が氷雲の場合, 下図が水雲の場合であ る. 下層雲において雲量の増加が見られ,特に北 極付近での過冷却の下層雲の雲量が顕著に増加し た. Fig.2 に北極ニーオルスンサイト上空を CALIPSO が通過した 10 日分のデータを用いた,新 旧雲マスクの鉛直分布の比較を示す. 実線が完全 減衰を考慮した雲量, 点線は考慮せずに統計を取 ったものである. 中層から上層では雲量の差は見 られないが、下層に関しては5%程度までの雲量 の増加が見られた. Fig.3 にレーダの減衰を考慮し た下層雲の新旧マスクを示す. 旧マスクでは下層 雲の上部だけしかマスクされていなかったが,新 マスクでは減衰により雲と判定されなかった部分 もマスクされるようになった.この新マスクの改

良されたスキームによって,水雲と氷雲の雲量の 年々変動の全球解析結果を実施した.

#### まとめ

CALIPSO 衛星のライダは、CloudSat の雲レーダ と比較して、薄い雲や小さい粒子で構成された霧 雨を含まない水雲に対し、非常に有効である. 本研究では,衛星搭載ライダを利用した雲マス クと雲粒子タイプ識別スキームの改良を行った. 改良されたスキームによって,特に極域での下層 の雲量が増加した.また,極域に限らず,熱帯域 でも下層雲の検出精度が向上した(例として Fig.4 中,四角で囲った領域を示す).加えて,雲粒子 タイプ識別スキームの改良も行った.今回の2つ のスキームの見直しにより,下層雲の雲量と相識 別が改善された.これらの改良によって氷雲と水雲 を判別した解析結果1年分を全球で見てみると, 北極域と南極域での低層での氷雲および水雲の雲 量の違い(Fig.5)などが得られた.また,熱帯域 での 10km を越え, 圏界面に近い高高度の巻雲と, 中層で低緯度から中緯度に流れ出す巻雲・高積雲 の様子 (Fig. 6) が得られた. 受動型センサによる 観測では、高層と中層に重なった二層の雲の検出 は極めて難しいが,能動センサの利用により,多 層の雲に関するより詳しい解析が可能である.

### 謝 辞

本研究は宇宙航空研究開発機構(JAXA)による EarthCARE プロジェクト及び科研費 JP17H06139、 JP15K17762 の助成を受けたものです.

#### 参考文献

 M. Watanabe, H. Shiogama, M. Yoshimori, T. Ogura, T. Yokohata, H. Okamoto, S. Emori, M. Kimoto (2011), Fast and slow timescales in the tropical lowcloud response to increasing CO2 in two climate models, Clim. Dyn., DOI:10.1007/s00382-011-1178-y.
 Jui-Lin F. Li, D. Waliser, C. Woods, J. Teixeira, J. Bacmeister, J. Chern, B.-W. Shen, A. Tompkins, W.-K. Tao, and M. Köhler, (2008), Comparisons of satellites liquid water estimates to ECMWF and GMAO analyses, 20th century IPCC AR4 climate simulations, and GCM simulations, Geophys. Res. Lett., 35, L19710, doi:10.1029/2008GL035427.

3) S. Bony and J.-L. Dufresne, (2005), Marine boundary layer clouds at the heart of tropical cloud feedback uncertainties in climate models, Geophys. Res. Lett., 32, L20806, doi:10.1029/2005GL023851. 4) H. Chepfer, S. Bony, D. Winker, G. Cesana, J. L. Dufresne, P. Minnis, C. J. Stubenrauch, and S. Zeng, (2010), The GCM Oriented Calipso Cloud Product (CALIPSO-GOCCP), J. Geophys. Res., 115, D00H16, doi:10.1029/2009JD012251.

5) G. Cesana, H. Chepfer, D. Winker, B. Getzewich,
X. Cai, O. Jourdan, G. Mioche, H. Okamoto, Y.
Hagihara, V. Noel, and M. Reverdy (2016), J. Geophys.
Res. Atmos., 121(10), 5788-5808, doi:10.1002/
2015JD024334.

6) Y. Hagihara, H. Okamoto, and R. Yoshida (2010), Development of a combined CloudSat - CALIPSO cloud mask to show global cloud distribution, J. Geophys. Res. Atmos., 115, D00H33, doi:10.1029/2009JD012344.

7) R. Yoshida, H. Okamoto, Y. Hagihara, and H. Ishimoto (2010), Global analysis of cloud phase and ice crystal orientation from Cloud - Aerosol Lidar and Infrared Pathfinder Satellite Observation (CALIPSO) data using attenuated backscattering and depolarization ratio, J. Geophys. Res. Atmos., 115, D00H32, doi:10.1029/2009JD012334.

8) H. Okamoto, K. Sato, T. Nishizawa, N. Sugimoto, T. Makino, Y. Jin, and A. Shimizu, T. Takano, M. Fujikawa (2016), Development of a multiple-fieldof-view multiple-scattering polarization lidar: comp--arison with cloud radar, Opt. Express, 24(26), 30053-30067.

9) H. Okamoto, T. Nishizawa, T. Takemura, H. Kumagai, H. Kuroiwa, N. Sugimoto, I. Matsui, A. Shimizu, S. Emori, A. Kamei, and T. Nakajima (2007), Vertical cloud structure observed from ship-borne radar and lidar: Midlatitude case study during the MR01/K02 cruise of the research vessel Mirai, J. Geophys. Res. Atmos., 112, D08216, doi:10.1029/2006JD007628.



Fig. 1 Cloud fraction difference between new and current version. (Upper panel: Ice clouds, Lower: Liquid clouds)



Fig. 2 CALIPSO passed over within 5km from Ny-Alesund site (10 days data average). As considering the fully attenuated grid, the lower clouds fraction got higher almost 5% over Ny-Alesund site.





Fig. 3 Results for the refined cloud mask (upper panel) and those for current cloud mask (below).



Fig. 4 Results of cloud type discrimination for one granule of CALIPSO. Upper: the refined scheme, lower: current one.



Fig. 5 1-year composite of cloud amount below 5km. Upper: ice clouds, lower: liquid clouds.



Fig. 6 1-year composite of ice cloud amount above 10km (upper) and between 5 and 10km (lower).